



| LDP-EL-0200 | | | |
|-------------|---|--------|----------|
| Name | Bezeichnung | Value | Unit |
| p300 | Motortyp Auswahl | 4 | |
| p301 | Motorcodenummer Auswahl | 0 | |
| p305 | Bemessungsstrom | 3,50 | Aeff |
| p311 | Bemessungsgeschwindigkeit | 150,00 | m/min |
| p315 | Polpaarweite | 28,10 | mm |
| p316 | Kraftkonstante | 58,00 | N/Aeff |
| p322 | Max. Geschwindigkeit | 300,00 | m/min |
| p323 | Maximalstrom | 15,00 | Aeff |
| p338 | Grenzstrom | 15,00 | Aeff |
| p341 | Motor-Masse | 4,20 | kg |
| p312 | Bemessungskraft | 205,00 | N |
| p317 | Spannungskonstante | 39,00 | Veff s/m |
| p318 | Stillstandsstrom | 3,50 | Aeff |
| p319 | Stillstandskraft | 205,00 | N |
| p320 | Bemessungsmagnetisierungsstrom | 0,001 | Aeff |
| p325 | Pollage Identifikation 1. Phase | 0,000 | |
| p326 | Kippkraftkorrekturfaktor | 100,00 | % |
| p327 | Motor-Lastwinkel optimal | 90,00 | ° |
| p328 | Motor-Reluktanzkraftkonstante | 0,00 | mH |
| p329 | Pollageidentifikation Strom | 5,00 | Aeff |
| p348 | Einsatzgeschw. Feldschwächung | 300,00 | m/min |
| p391 | Stromregleradaption Einsatzpkt. Kp | 4,00 | Aeff |
| p392 | Stromregleradaption Einsatzpkt. Adaptiert | 12,70 | Aeff |
| p393 | Stromregleradaption P Verstärkung | 40,00 | % |
| p350 | Ständerwiderstand kalt | 1,90 | Ohm |
| p356 | Ständerstreuinduktivität | 18,50 | mH |
| p604 | Motortemperatur Warnschwelle | 85,00 | °C |
| p605 | Motortemperatur Störschwelle | 90,00 | °C |
| p606 | Motortemperatur Zeitstufe | 1,00 | s |
| p611 | I2T- Motormodell Zeitkonstante thermisch | 30,00 | s |
| p612.0 | Mot_temp_mod Aktivierung | 1 | |
| p615 | Mot_temp-mod 1 (I2t) Störschwelle | 90 | °C |
| p1980 | Pollageidentifikation Verfahren | 1 | |
| p1981 | Pollageidentifikation Weg maximal | 30 | ° |